PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-295055

(43)Date of publication of application: 20.10.2000

(51)Int.Cl.

H03G 3/30 H04B 1/04

H04B 1/18

(21)Application number: 11-095425

195425 (7-

(22)Date of filing:

01.04.1999

(71)Applicant : MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD

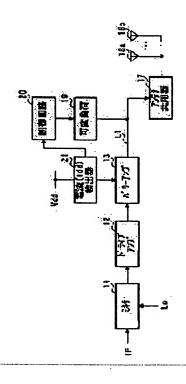
(72)Inventor: KINOMURA MASAHIRO

(54) TRANSMITTER AND RECEIVER

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To eliminate an isolator from the transmitter of a portable telephone set and to stabilize the noise figure of a receiver.

SOLUTION: A variable load 19 is connected to a signal line L1 between the output end of a power amplifier 13 and antenna elements 18a and 18b. In the case load fluctuation occurs, the position of an operation load point on a Smith chart after the fluctuation is estimated by detecting the changes of the operation current and gain of the amplifier 13, and a control circuit 20 switches and controls the load 19 in the direction to relieve the load fluctuation.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19) 日本国特許方 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出版公開會与 特開2000—295055 (P2000—295055A)

(43)公開日 平成12年10月20日(2000、10,20)

(51) Int.CL'		政则配号		FI			F~73~}*(会考)
H08G	3/30			H03G	3/80	Z	5J100 .
H04B	1/04			H04B	1/04	В	5 K 0 6 0
••	1/18		•		1/18	С	5K062

答査請求 未請求 請求項の数8 OL (全 9 頁)

(21)出題母号	特医平11-95425	(71) 出版人 000005821
(22) 出題日	平成11年4月1日(1999.41)	投下電腦資業朱式会社 大阪府門其市大字門真1006番地
: .		(72) 発明者 木野村 墨宏 黔岡県浜松市元城町216-18 妹式会社松
		下運信静岡研究所内 (74)代選人 100105050 弁理士 警用 公一

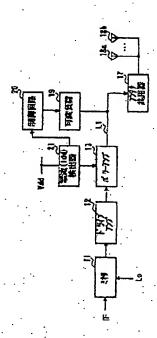
気砕真に鋭く

(64) [発明の名称] 逆信僚および受信機

(57)【要約】

【課題】 携帯電話機の送信機からアイソレータを 除去すること、および受信機の維管指数を安定化を図る とよ

【解決手段】 パワーアンブ13の出力端とアンテナ素子18a、18bとの間の信号線路L1に可変負荷18を接続する。そして、負荷変動があると、その変動後の動作負荷点のスミスチャート上の位置を、パワーアンブ13の動作電流や利得の変化を校出するととにより推定し、制御回路20が、負荷変動を緩和する方向に可変負荷19を切換傾倒する。



(2)

特階2000-295055

【特許請求の範囲】

【翻来項1】 高周波信号を増幅する電力増幅回路と、この電力増幅回路の出力端に一端が接続される可変負荷 回路と、前配電力増幅回路の出力側の負荷状態が変動すると、前配変動の方向およびレベルを、前配電力増幅回路の動作電流または利得の少なくとも一つに基づいて検出し、前配変動を補償するように前記可変負荷回路の負荷を調整する前御回路と、前配電力増幅回路で増幅された信号を送信するためのアンテナ素子と、を有することを特徴とする送信機。

【詩求項2】 利得制御信号により利得を制御できる利得制御増幅回路と、この利得制御増幅回路により増幅された信号を、さらに増幅する電力増幅回路と、この電力場幅回路の出力圏の負荷状態が変動すると、前記電力増幅回路の出力圏の負荷状態が変動すると、前記変助の方向およびレベルを、前記電力増幅回路の動作電流および利得と、前記利得制御増幅回路における前記利得制御信号とに基づいて検出し、前記変助を補償するように前記可変負荷回路の負荷を調整する制御回路と、前記電力増幅回路で増幅された信号を送信するためのア 20 ンテナ素子と、を有することを特徴とする送信機。

【爾求項3】 前記制御回路は、スミスチャート上における動作負荷点の存在範囲を推定し、その動作負荷点の存在範囲を推定し、その動作負荷点の変動を緩和する方向に前記可変負荷回路の負荷を調整することを特徴とする請求項1または請求項2記載の送信機。

【請求項4】 前記可変食荷回路は、前記電力増幅回路の出力端と基準電位との間に設けられていることを特徴とする、請求項1または請求項2記載の送信機。

【館求項5】 前記送信機は、移動体通信用採帯機であるととを特徴とする請求項1~請求項4のいずれかに記載の送信機。

【請求項6】 送信されてきた信号を受信するアンテナ 素子と、そのアンテナ素子により受信された信号を増幅 する増幅回路と、この増幅回路の入力地に一端が接続さ れた可変負荷回路と、前記増幅回路の入力側の負荷状態 が変動すると、前記変動の方向およびレベルを前記増幅 回路の動作電流に基づいて検出し、前記変動を結償する ように前記可変負荷回路の負荷を顕整する制御回路と、 を有するととを特徴とする受信機。

【翻求項7】 前記受信機は、移動体通信用携帯機であることを特徴とする請求項6記載の受信機。

【請求項8】 請求項1~5のいずれかに記載の送信機と、請求項6または請求項7に記載の受信機とを具備することを特徴とする通信機器

【発明の詳細な説明】

[0001]

(発明の関する技術分野) 本発明は送信機および受信機 に関し、特に、移動体通信に用いられる携帯可能な送信 機および受信機に関する。 [0002]

【従来の技術】図】0は、特闘平8-284061号公報に配載された送信回路の要部の構成を抜き出して示す プロック図である。

【0003】図示されるように、との送信回路は、中間 周波増幅信号IFに局部発振信号Loを拠合して高層波 信号 (RF信号) に変換するミキサ11と、ドライブアンブ12と、パワーアンブ13と、パワーアンブの出力 モニタするための検出器16と、この検出器18にパワーアンブ13の出力の一部を分岐させて供給するカブラ14と、アイソレータ15と、アンテナ共用録17と、複数のアンテナ素子182、18bとを有する。

【0004】アイソレータ15は、外来波のパワーアンプ13への進入を防止するために設けられている。また、アンテナ共用器17は、一つのアンテナ素子の送信を切り換えたり、複数本のアンテナの送受信を切り換える動きをする。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】図10の送信回路では、アイソレータ15を設けて外来波を遮断しているため、パワーアンプ13の特性の安定化を図ることができる。

【0006】しかし、アイソレータ15を挿入した分、 電力損失が発生し、回路の占有面積も増大する。したがって、その援失を見越してパワーアンブ13の出力レベルを増大する必要がある。また、パワーアンブの出力の 増大に伴って消費電流が増加し、パワーアンブの歪み置 も増大する。

【0007】とこで、アイソレータ15を削除すれば電 30 力損失の問題やスペースの問題は解消するが、その一 方、パワーアンプの特性の不安定化を招くことになる。 特に、携帯電話機のような移動体端末の場合は、使用環 壌が多様に変化し、これに伴いパワーアンプの負荷は簡 単に変動してしまう。

【0008】例えば、週話時に、機器本体を人体に近づけたり、あるいは金属の机の上で使用するといった場合、携帯電話機のアンテナが人体や金属板と容量結合することによって食荷変助が発生する。

【0009】とのような負荷変動はアンテナと送信信号 40 経路との間のインピーダンスの不整合をもたらし、不要 な反射液を生じることからVSWR特性が劣化して通信 品質が低下する。

【0010】なお、同様な問題は、受信回路においても 発生する。

【0011】本発明は上述の関極に終みてなされたものであり、アイソレータを用いることなく負荷の変動を抑制し、送受信回路(送受信機)の低歪み化、低消費電力化および省スペース化を図ることを目的とする。 【0012】

[0012]

50 【課題を解決するための手段】本発明の送受信機では、

特職2000-295055

増殖回路 (アンプ) に関する物理量 (電流量や利得) の 変動を検出することによりスミスチャート上における負 荷点の存在範囲を推定する。

【0013】とれによって信号伝達路の負荷(アンプの 出力インピーダンス)の変動方向や変動量(変動レベ ル)、あるいはノイズ指数の境域等がわかるので、この 情報に基づき可変負荷回路の負荷値を開発して、インビ ーダンス変動を補償する。

【0014】ずなわち、給電線とアンテナとの間のイン ピーダンス整合について一種の食帰還制御を行うという 10 整合を安定化させるととができる。 回路的な手法によって外乱に対処するのであり、これに より、アイソレータを省くことが可能となる。また、ア イソレータを設ける場合に比べてスペースや消費電力の 而でも有利であり、また、食荷の変動に対してリアルタ 「イムの補償がなされるので安定した特性を得るととがで 충장. .

[0015]

【発明の実施の形態】本発明の送信機の一態様は、高周 液信号を増幅する電力増幅回路と、との電力増幅回路の 🥧 出力雄に一端が接続される可変負荷回路と、前記電力増 20 幅回路の出力側の食荷状態が変励すると、前記を動の方 向およびレベルを、前記電力増幅回路の動作電流または 利得の少なくとも一つに基づいて検出し、前記変動を構 僕するように前記可変食荷回路の食荷を調整する制御回 路と、前記電力増幅回路で増幅された信号を送信するた めのアンテナ衆子と、を有する。

【0018】インピーダンスの変動を、アンブの電流や 利能の変動から検出するため、インビーダンス変動をリ アルタイムで補正することが可能となる。これにより安 定した特性を得るととができ、アイソレータは不要とな 30

【0017】また、本発明の送信機の第2の態様は、利 得制御信号により利得を制御できる利停制御塔幅国路 と、この利得制御増幅回路により増縮された信号を、さ らに増幅する電力増幅回路と、この電力増幅回路の出力 端に一端が接続される可変負荷回路と、前記電力増幅回 路の出力側の負荷状態が変動すると、前記変動の方向お よびレベルを、前記電力増幅回路の動作電流および利得 と、前配利得制御増幅回路における前配利得制御信号と に基づいて検出し、前配変跡を補償するように前配可定 40 負荷回路の負荷を調整する制御回路と、前記電力増幅回 路で増幅された信号を送信するためのアンテナ電子と、

【0018】本窓様では、電力増幅回路(パワーアン プ)の前に利得制御境幅回路(可安利得アンプ)を配置 してあるので、可変利得アンブの制御情報を用いればパ ワーアンプの利得をより正確に知ることができる。よっ て、負荷変動の検出精度が向上する。

【0018】本発明の送信機の第3の旅機では、第1の・ 機能要允は第2の整徴において、前記制御回路は、スミ 50 スチャート上における動作負荷点の存在範囲を推定し、 動作負荷点の変励を緩和する方向にに訂記可変質荷回路 の負荷を調整する。

【0020】スミスチャートによれば食荷の復菜インビ ーダンスの軌跡がわかる点に若目し、アンプの電流や利 得からスミスチャート上における、変動後の動作負荷点 の存在範囲を推定し、その変動を補償する方向に可変金 荷を開発するものである。これにより、簡単な構成の回 路でもって、アンテナと給電線との間のインピーダンス

【0021】本発明の送僧機の第4の態様は、第1また は第2の態様において、前記可変負荷回路は、前記電力 増幅回路の出力端と基準電位との間に設けられている。

【0022】信号線路に並列に接続した可変負荷回路を 殴けて、信号線路におけるインピーダンス(食荷)を護 整するものである。

【0023】本発明の送信機の第5の陰様は、移動体通 信用携帯機に本発明を適用したものであり、これによ り、アンテナと人体等との容量結合の影響を受けて入出 カインピーダンスが簡単に変動してしまう携帯機におい ても、安定した特性を得ることができる。

【0024】本発明の受信機の第1の膨機は、送信され てきた信号を受信するアンテナ素子と、そのアンテナ素 子により受信された信号を増幅する増幅回路と、との増 幅回路の入力端に一端が接続された可変負荷回路と、前 記増韓国路の入力インピーダンスが変動すると、前記変 動の方向およびレベルを前記増幅回路の消費電流に基づ いて検出し、前記増幅回路の入力インピーダンスの変動 を補償するように前記可変負荷回路の負荷を調整する制 御回路と、を有する。

【0025】受信機の初裂の増幅回路、特に低離音増幅 回路(ローノイズアンプ)は外乱に弱いので、負傷強を 用いた入力インピーダンスの安定化が有効である。

【0028】本発明の受信機の第2の整機は、移動体通 信用携帯機に本発明を適用したものであり、これによ り、安定した受信特性(特化、NF特性)が実現され る.

【0027】本発明の送信機と受信機の双方を具備する 通信機器は性能が安定化されているので、常に良好な送 信と受信が確保される。

【0028】次に、本発明の実施の形態について図面を 多照して説明する。

【0028】 (実施の形態1) 図1は、実施の形態1に 係る送信様の要部様成示すブロック図である。

【0030】との送信機は移動体延信用の接着機であ り、中間周波信号(IF信号)を高周波信号(RF僧 号)に変換するミキサ11と、RF信号を増幅するドラ イブアンプ12と、パワーアンプ(電力増幅回路)13 と、パワーアンブ13の消費電流(動作電流、1dd) を検出する電流検出器21と、可変負荷19と、電流検 出器21の検出レベルに基づいて可変負荷18の負荷切換を制御する制御回路20と、アンテナ共用器17と、彼数のアンテナ素子18a、18bとを有しており、アイソレータは設けられていない。

5

【0031】本実施の形態では、ミキサ11, ドライブアンブ12, パワーアンブ13は、一定の利得に調整されており、とれによって、パワーアンブ13の入力信号のレベルは一定のレベルに調整されているものとする。したがって、パワーアンブ13の利得を知るととができる。

【0032】パワーアンプ13の特性は出力側の負荷特性に大きく影響される。したがって、用途に応じて、あらかじめ出力側の負荷特性を正確に調整しておく必要があるが、携帯機の場合には、上述のようにアンテナと人体との容量結合等により負荷特性が急変するので、これを補償するように、制御回路20が可変負荷19を、例えば切換制御するのである。

【0033】図2は、負荷の労換制御(原理)の一例を 示す回路図である。

【0034】制御回路20のNPNトランジスタQ1が 20 オブのときには、ダイオードD1の両緒A, BはVdd に固定されていてダイオードD1はオンしない。 この状態では、可変食荷19は、信号線L1からみてハイインピーダンス (オープン) 状態であり、パワーアンブ13の出力負荷は何ら影響を受けない。

【0035】ととで、NPNトランジスタQ1のペース 始子(P)がハイレベルになってQ1がオンするとA点 の電位は0Vとなる。Vddは約0.7V以上の電圧で あるため、ダイオードD1は順パイアスされて導通し、*

アンプの入力レベルは上述のとおり一定のレベルであって既知である。また、アンプの出力レベルは一定とし、 Vdd(動作電圧)は既知である。したがって、効率は、Idd(消費電施)の関数とみることもできる。つ

は、Idd (消費電能)の関数とみることもできる。つまり、消費電流 Iddがわかれば、効率 (eff) もわかるということである。

【0042】また、歪み特性(ACP)は隣接チャネル協 独党力ともいい、送信信号の電力と、その送信信号を出 力することによって隣接するチャネル(に相当する周波 数帯域)に既起される信号の電力との比であり、この値 が小さいほど、送信信号の変み量が大きいことになる。

【0043】 Cとで、図3(A) において、現在の動作 食荷点は「A」点であるとする。との場合、効率は20 %以上であり、利得は10dB以上であり、歪みは-5 0dBo以下である。

【0044】 Cとで、食荷変動によって、図3(b)のように動作点が「B」点に移動したとする。この場合、至み特性(ACP)は-40dBと大きく多化し、効率(eff)は30%以上となって上昇する。すなわち、上述の(1)式において、パワーアンプの消費電流 Iddは減 50

* 負荷24が直流カットコンデンサC1, C2を介して信号級L1 に交流的に接続され、パワーアンブ13の負荷が変化する。

【0038】このような切換原理を用いて、例えば、容 量の異なる複数の負荷の接続/非接続を適宜、切り換え ることによって、パワーアンブ13の出力側負荷の現実 の変動を補償(緩和)するような負荷切換を実現するこ とができる。

【0037】ととで問題となるのは、パワーアンプ13 の出力側の負荷(インピーダンス)の変動方向とレベル を、いかにして検出するかというととである。

【0038】そこで検討すると、負荷変動が生じれば、パワーアンプ13の特性自体がその変動の影響を受けて変化するのであり、その特性変動を、スミスチャートに重ね合わせて見ることにより、負荷の変化の方向(増大か液少か)とそのレベルを描定することが可能であることがわかる。

【0038】図3(a),(b)は、スミスチャート上において、パワーアンプ13の利得(Gain),電力効率(eff)および信号の歪み特性(ACP)の各特性線が、相互にどのような関係にあるかを示す図である。すなわち、パワーアンプ13に関して、予め出力側のインピーダンスと各特性との関係を調べた結果として、図3のような関係が得られているとする。

【0040】なお、パワーアンブのゲインとは入力レベルに対する出力レベルの比であり、電力効率とは、パワーアンブの消費電力に対する、入力と出力のパワー比であって、次の〈1)式で衰される。 【0041】

. 効率= (出力電力-入力電力) / (V d d× I d d) …… (1)

少しているととになる。

【0045】したがって、図1の回路において、電流検出器2Iが電流(Idd)の量を検出すれば、制御回路20は、その電流量が減少していること、及びその程度からスミスチャート上で、動作点が「B」の範囲あたりにあることを推定することができる。

[0046]スミスチャートは複素インピーダンスの軌跡を表しているので、動作点の変動方向と大体の変動量がわかれば、インピーダンスについてもその増減と程度がわかる。よって、例御回路20は、そのインピーダンス(負荷)変動を補償するように、可変負荷18を切換例即するのである。

【0047】 このように、送信機ドアイソレータを設けなくても、パワーアンプの消費電流を検出するだけで負荷変動の方向とレベルを推定でき、その変動を補償するようにアンプの出力側の負荷が制御されるので、パワーアンプの特性が安定化され、問題は生じない。また、比較的原準な回路で実現でき、スペースの削減や省電力化化も寄与する。

【0048】(実施の形態2)図4は、実施の形態2に

係る送信機のブロック図である。図4において、図1の 回路と共通する部分には同じ条照符号を付してある。

[0048]図4の送信機の構成は、基本的に図1の回 路と同様であるが、図1では電流検出器21が設けられ ているのに対し、図4ではその代わりに、パワーアンプ 13の出力レベルを検出するためのレベル検出器18が 殴けられている点で異なる。

【0050】図5に示すように、スミスチャート上で、 動作食荷点が「A」から「B」に移動してしまったとす ると、信号の歪みは急激に境大してしまう。このとき、 パワーアンプ13の利得は10dB以上から11dB以 上に増大する。したがって、パワーアンプ13の利得を ウオッテングするととによっても、負荷変動の方向とレ ベルを推定することができる。

:【0051】そこで、本実施の形態では、パワーアンプ 13の出力信号の一部をカプラ14で分岐させ、その分 岐した信号のレベルをレベル検出器16で検出する。パ ワーアンプ13の出力レベルがわかれば、入力レベルは 一定なのだから、パワーアンブの利得がわかる。

【0052】制御回路20は、パワーアンプ13の利得 20 が急に増大したことにより動作負荷点の変動を判定し、 その変動を補償するように、可変負荷19を切換制御す る。とれによって、変的の形態1と同様の効果が得られ る。

【0053】(実施の形態3)図8は、本実施の形態の 受信機のブロック図である。

【0054】本実施の形態の受信機の基本的な構成は、 前掲の実施の形態と同じであるが、電流検出器21とレ ベル検出器16とを併用する点が異なっている。

【0055】すなわち、前掲の実施の形態では、パワー アンプの電流もしくは利得のいずれかを用いて動作負荷 点がスミスチャート上のどのあたりにあるかを推定して いるが、いずれか一つのパラメータではその推定の精度 が必ずしも高くないため、本実施の形態では、双方のバ ラメータを使用することにした。

【0058】例えば、パワーアンブの利将の変化のみか ら出力側の負荷の状態を推定する場合には、図5の動作 負荷点「B」と「C」を判別することができない。これ は、2つの資荷点は、共に利得が11dB以上である点 レベル検出器16の双方を併用し、パワーアンプの電流 と利得の2つのパラメータの組み合わせにより、図7に 示すように、より細かく動作負荷点の存在範囲(存在領 域)を推定するととができる。

・【0057】すなわち、図7に示すように、予め、パワ ーアンブの出力側の負荷と電流(すなわち電力効率であ る)、利得、送信信号の歪みとの関係を取得しておき、 2つのバラメータによって、スミスチャートのエリア を、「アーサ」までの11の領域に区別しては別できる ようにしておく。

【0058】そうすれば、動作食荷点「B」と「C」と を区別して検出できるため、食荷変動の検出精度が向上 する。これにより、その変動を補償するための可変負荷 .18の制御の特度も向上し、パワーアンプの出力負荷特 性はより安定化することにある、

【0059】(実施の形態4)図8は、実施の形態4の 受信機のブロック図である。

【0080】基本的様成は前掲の実施の形態と同じある が、本実施の形態では、パワーアンブ13の前段に利得 10 制御増幅回路(可変利得アンブ:GCA) 22が設けら れている。そして、その可変利得アンプ22の利得制御 情報を、パワーアンプ13の電力効率 (eff) を求める 際の補助的な情報として使用することにより、効率 (ef f) の計算をより正確に行う。

【0061】つまり、パワーアンプの電力効率 (eff) は上述の(1)式で求められるが、とのとき、パワーア ンプに入力される信号のレベルが胚知でなければならな。 い。しかし、CDMA方式の通信機のようなダイナミッ クレンジの広いシステムにおいては、パワーアンプに入 力されるレベルが変化するのが選高であり、その入力レ ベルを正確に知るのはむずかしい場合もあるという側面 がある。

【0082】そとで、パワーアンプ13の前段に設けら れた可変利得アンプ(GCA)22の利得制御電圧の情 報を用いることにより、パワーアンプ13の入力レベル を知ることができる。また、パワーアンブ19の出力レ ベルは、カプラー14,レベル検出器18を介して知る ことができる。よって、パワーアンプ13の電力効率を 正確に求めることができる。これにより、可変意情19 の切換制御もより的確に行うことができる。

【0063】(実施の形態5)図8は、実施の形態5に かかる受信機の要部の構成を示すプロック図である。図 示されるように、この受信機は、ミキサートと、アンテ ナ共用器 17と、アンテナ素子 18a, 18bと、可変 負荷18と、制御回路20と、電流検出器21と、ロー ノイズアンプ (低雑音回路) 23とを存する。

【0084】アンテナ素子18a, 18bで受信した信 号を増幅するローノイズアンプ23は、入力側の急砲特: 性により能管複数(NF)が大きく変化する。ローノイ で共通しているからである。そとで、電流検出器21と 40 ズアンブの雑音指数は受信機の受信性能に大きな影響を 与えるので、入力負荷特性を安定化させることは、特 に、携帯電話領等においては重要である。

> 【0085】そとで、本実路の形態では、ローノイズア ンプ23は、その消費電流が入力側負荷の状態に応じて 変化するという特性を有することに着目し、前掲の実施 の形態と同様に、電流の変化から入力側の負荷特性の変 助を検出し、その変助を領債するように可変負荷19を 切換制御するようにしたものである。 可変負荷19の切 換は、制御回路20によって行われる。

【0088】これにより、アンテナの負荷特性が変動し

(6)

铃鹃2000-295.055

た場合でも、ローノイズアンプの総音指数特性は安定化され、良好な受信状態を常に実現できるという効果が得られる。

【0067】本発明の送信機および受信機を併せ持つ遺信機器(特に、携帯機器)は、アンテナの負荷変動が生じても、常に安定した送受信を得ることができる。また、送信回路からアイソレータを除去できるので、スペース間でも有利である。

【0068】以上、本発明の実施の形態について説明したが、本発明はこれに限定されるものではなく、種々変 10形、応用が可能である。

【0088】例えば、ワイドバンドCDMAのような移動体運信では、送信と受信とを同時に行うことも多い。同時送受信の場合には、送信用パワーアンプにより検出された消費電流および利得情報を用いて、受信用ローノイズアンプの入力負荷特性の変動を補償することもできる。

[0070]

【発明の効果】以上説明したように本発明によれば、増幅回路の出力負荷あるいは入力側負荷の変動を増幅回路 20の代表的なパラメータを利用して求め、その変動に合わせて、負荷特性を安定化させるための負婦運制御を行うことにより、安定した送受信特性を得ることができる。また、送信機としては、アイソレータを削除できるという効果が得られる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態1 にかかる受信機の要部の ブロック図 * [図2] 突旋の形態] における可変負荷回路および制御 同路の要節の具体的権成例を示す回路図

【図3】(a) 完施の形態 1 における、スミスチャート 上の動作負荷点(変動前)の位置を示す図

(b) 実施の形態 1 における、スミスチャート上の動作 負荷点(変動後)の位置を示す図

【図4】実施の形態2にかかる受情機の要部構成を示す ブロック図

【図5】実施の形態2 における、スミスチャート上の動作食荷点の位置(変動前および変動後)を示す図

【図 6 】実施の形態3 にかかる受信機の要部構成を示す ブロック図

【図7】実施の形態3における、スミスチャート上の動作負荷点の位置(変動前および変動後)を示す図

【図8】実施の形態4にかかる受信機の異部機成を示す ブロック図

【図 8 】実施の形態 6 化かかる送信機の要部構成を示す ブロック図

【図10】従来の送信機の一例の機成を示すブロック図 0 【符号の説明】

11 ミキサ

12 ドライブアンプ

13 パワーアンプ

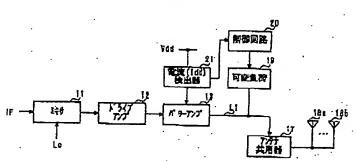
17 アンテナ共用器

18a, 18b アンテナ素子

19 可变负荷

20 制御回路

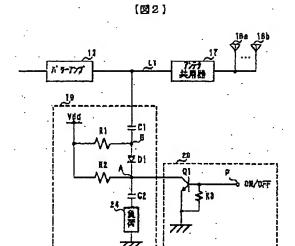
【図1】

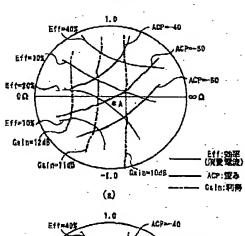


(7)

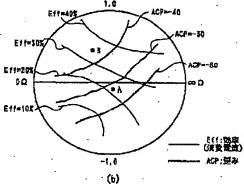
S. YAMAMOTO OSAKA

特闘2000-295055

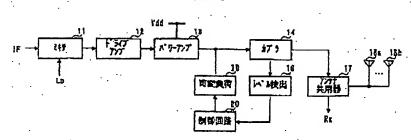




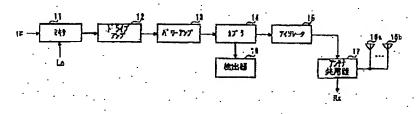
(図3)



[图4]

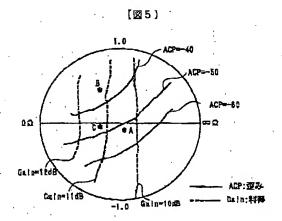


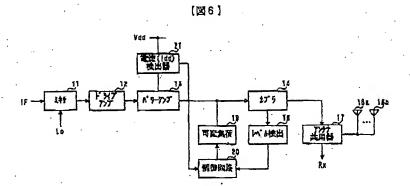
[図1.0]

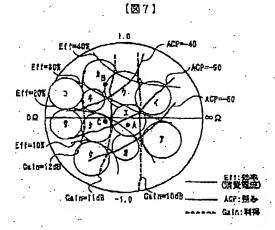


特職2000-205055

(8)

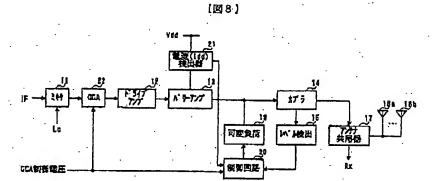




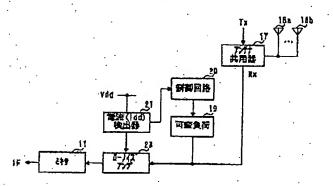


(9)

特開2000-295055



[図8]



フロントページの続き

F ターム (参考) 5J100 JA01 JA10 KA05 LAUU LAIU QA00 QA01 SA01 SA02 SK050 CC04 CC11 HH05 HH05 HH39 JJ01 JJ08 JJ08 KK06 LL07

JJ01 JJ06 JJ03 KKO6 LL07 PP05

5K062 AA01 AB14 AC01 AD04 AE02 BA03 BB01 B809 BB15 BC02 BE08

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

□ BLACK BORDERS
□ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
□ FADED TEXT OR DRAWING
□ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
□ SKEWED/SLANTED IMAGES
□ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
□ GRAY SCALE DOCUMENTS
□ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
□ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.